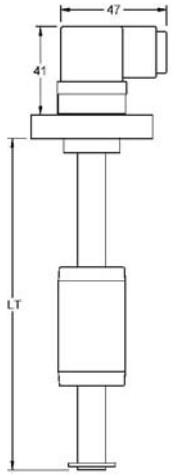
DISIBEINT

IMN BCM INOX PA



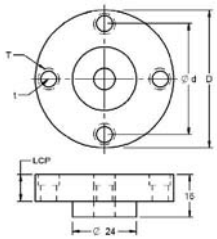
INTERRUPTEUR MAGNETIQUE DE NIVEAU

Général	Principe de fonctionnement	Les capteurs de niveau magnétiques IMN sont basés sur l'action d'un commutateur à lames situé à l'intérieur du tube, qui sont activés par un aimant logé à l'intérieur du flotteur et qui se déplace en raison de la poussée du liquide.
	Application	Pour la détection d'un ou plusieurs niveau de points: unités hydrauliques, réservoirs d'huile de lubrification, les parcs de stockage, etc.
	Fabrication	Sont fabriqués sur mesure pour s'adapter à des conditions d'installation.

Boîtier	Connexion électrique	Connecteur DIN43650
	Protection	IP 65
	Température (Ta)	-20..+90 ºC
	Presse-étoupe	PG 9
	Ø Tuyau	6..8 mm

Corps	Tube guider et butoir	Inox AISI316 (1.4401). Ø12 mm
	Longueur	50..3500 mm
	Température	-20..+80 ºC
	Position de montage	Verticale, ±15º

Connexion processus	Bride	**BR52**
	Matériel	Inox AISI316 (1.4401)
	n x t (mm)	4x6
	T (mm)	8
	Ø d (mm)	42
	D (mm)	52
	Épaisseur (LCP) (mm)	10



Flotteurs	Modèle	**FCPA07M14**	**FCPP04M14**
	Matériel	PA	PP
	Dimension (mm)	Ø 29x50	
	Pression (kg/cm²)	3	
	Densité (g/cm³)	e > 0,6	
	FS / FH (mm)	20 / 30	
	FS FH		

Contacts	Nº de contacts	1..3
	Classe	NA: 120 WVA / 250 VCA-3A NC-NA/NC: 60 WVA / 230 VCA-1A
	Distance entre eux	> 40 mm

Protection	Standard	Construction standard, sans remplissage interne. Applicable à la plupart des applications.
	Protégé	Anticondensation effet. Dans les établissements où les écarts de température importants.
	Encapsulé	Rempli avec résine époxy. Définir un plus haut degré d'étanchéité.

Comment déterminer les paramètres du capteur

Déterminer la longueur totale en fonction des caractéristiques de la cuve et le niveau de liquide à contrôler.

Selon la manœuvre que vous voulez faire, déterminer la quantité, l'emplacement et le type de contacts.
Utilisez le tableau ci-dessous pour définir ces caractéristiques.

Contacts: Pour définir le type de contact (NO, NF, NONF) devrait être sans la présence du flotteur. Par exemple, si l'on souhaite que l'extrémité inférieure de la sonde de contact s'ouvre lorsque le réservoir est vide de fluide, un contact normalement fermé se poser à ce poste.

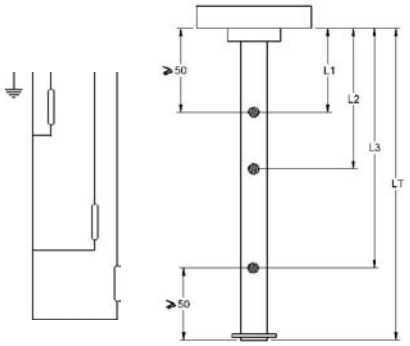
Direction d'action (↑ ↓): Définir la direction d'action du flotteur (lors du remplissage ou de vidange) permet un réglage fin de la position du point de contact en ce qui concerne les performances souhaitées.

Connexion électrique: Si ce n'est pas expressément, il fournira une connexion commune à tous les contacts et une connexion active pour chacun d'eux, selon le schéma ci-dessous.

Flotteurs additionnelle: Le capteur est équipé par défaut d'un flotteur unique, la butée inférieure et le cas échéant, la butée supérieure. Vous pouvez demander autant de chars que les contacts supplémentaires que nécessaire.

Conditions de travail: Assurez-vous que les conditions de pression, de la température et de la densité de l'installation correspondent à celles offertes par le modèle choisi. Pour les questions concernant le comportement des matériaux en contact avec le liquide que vous souhaitez contrôler, voir tableau de résistance chimique sur notre site web.

Outre les possibilités énumérées ici, d'autres tels que flotteurs autre part, diverses connexions électriques et ainsi de suite.
Pour les autres options et combinaisons de flotteurs interconnexions et des contacts, voir notre document "Connexions pour les Interrupteurs Magnétiques de Niveau" dans le lien "Utilities / Tableaux" site web.



Connexion électrique de base

NO	mm		NF	NONF	↑	↓	Butoir
L1							
L2							
L3							
LT							

Utilisez ce document pour définir les données du capteur et le fixer au moment de la commande.

Spécifiez en mm. la longueur totale du capteur.

Spécifiez en mm. la position de chacun des contacts utilisés dans l'application.

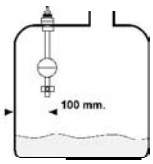
Placez un "X" le type et la direction de l'action de chaque contact.

Dans la table de composition des références ci-dessous les cases correspondant aux fonctions sélectionnées.

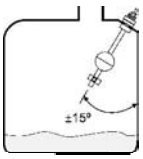
RÉFÉRENCE	VERSION	PROCESSUS	FLOTTEUR	LONGUEUR TOTALE	Nº CONTACTS	Nº FLOTTEURS
IMN BCM INOX PA	☐ **V1** Standard ☐ **V2** Protégé ☐ **V3** Encapsulation	☐ **P40** BR52	☐ **F55** FCPA07M14 ☐ **F51** FCPP04M14	**L** 50..3500 mm	☐ **C1** 1 contact ☐ **C2** 2 contacts ☐ **C3** 3 contacts	☐ **N1** 1 flotteur ☐ **N2** 2 flotteurs

Pour composer la référence, sélectionnez une option dans chacune des colonnes. Exemple: **IMN BCM INOX PA V1 P40 F55 L500 C1 N1**

Conseils d'installation

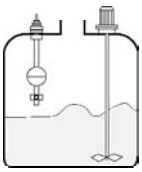


Si le réservoir est parois métalliques, la sonde se séparer de leur au moins 100 mm.

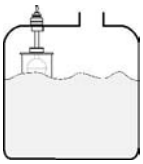


L'inclinaison maximale doit être de ± 15º

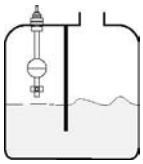
Installation en zones avec turbulences



Placez la turbulence zone plus éloignée du capteur.



Tube tranquillisation. Protège turbulences carrière flotteur.



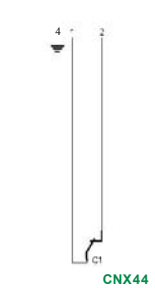
Paroi de séparation ou de dissuasion.

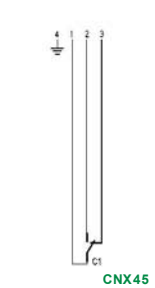
Relais PSIA, DSIA: Contrôle différentiels de niveaux max. et min. par synchronisation.

EXEMPLES CONNEXIONS ELECTRIQUES

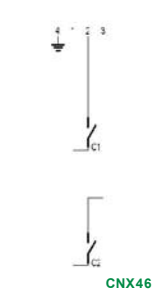
1 CONTACT

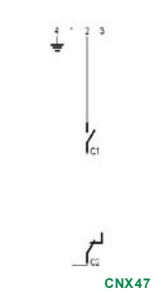
CNX43

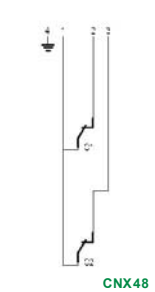

CNX44

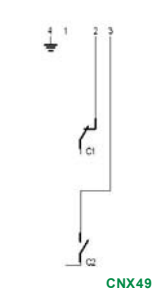

CNX45

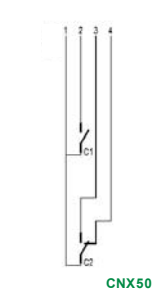
2 CONTACTS

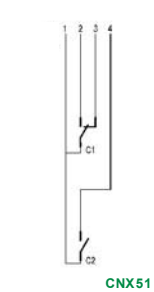

CNX46


CNX47

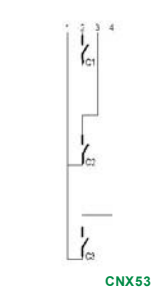

CNX48

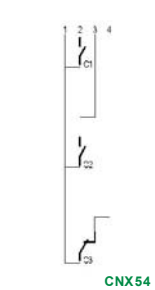

CNX49

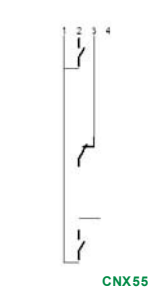

CNX50

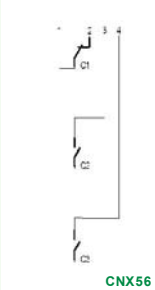

CNX51

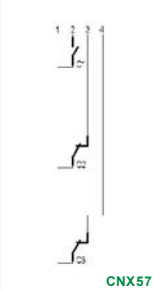
3 CONTACTS

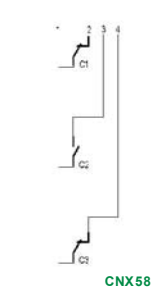

CNX53

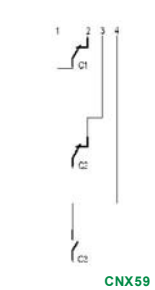

CNX54

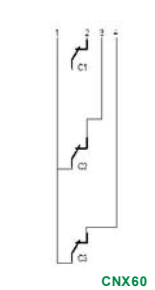

CNX55


CNX56


CNX57


CNX58

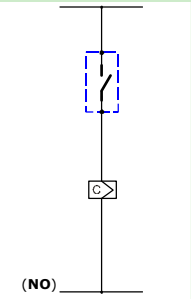

CNX59

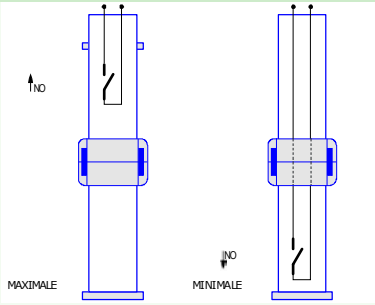

CNX60

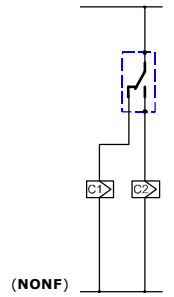
EXEMPLES D'APPLICATION

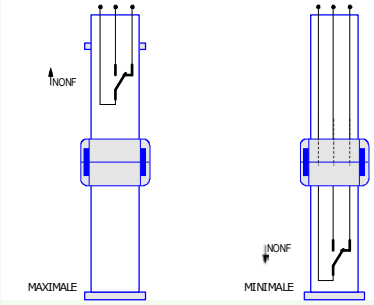
1 CONTACT

CONTRÔLE DE NIVEAU D'UN MAXIMALE OU MINIMALE



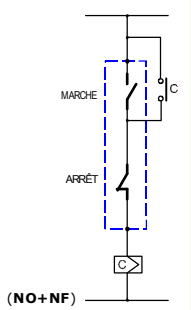


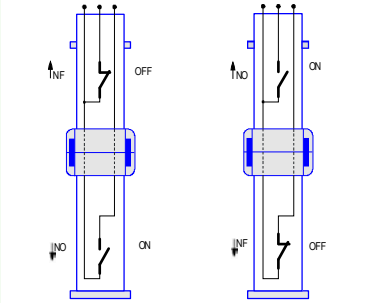


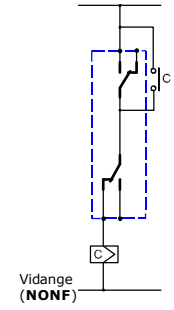


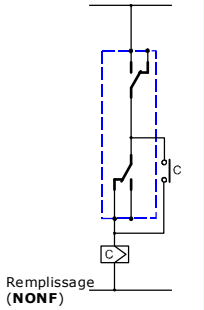
2 CONTACTS

MARCHE-ARRÊT AVEC VERROUILLAGE



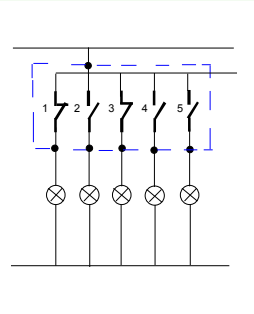


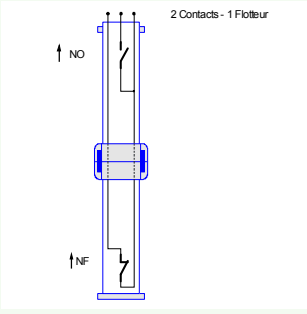


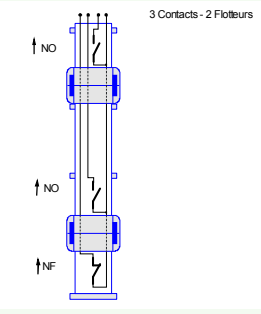


3 CONTACTS

MARCHE-ARRÊT VIDANGE + ALARME DE NIVEAU MINIMALE







Plus d'informations connexes dans "Utilitaires / Tables» sur notre site web (www.disibeint.com)

Rev.00/00 · 01/10/12 · DISIBEINT se réserve le droit de modifier les spécifications de ce document sans préavis

DISIBEINT ELECTRONIC SL
Segle XX, 91
E08032-Barcelona
T: +34 934 330 370
F: +34 934 354 532
www.disibeint.com
disibeint@disibeint.com